

ردیف	شماره منو	آدرس حافظه مدباس	نام آدرس حافظه (نام منو)	نوع ارتباط (نوع منو)	مقدار پارامتر	توضیحات
۱	101	00	موقعیت داده شده به عملگر	R/W	0-FULL	در این حافظه می‌توانید به عملگر فرمان حرکت دهید. این فرمان می‌تواند مقادیری از ۰ تا عدد فول باشد. در حالتی که بخواهید این حافظه را بخوانید، مقداری را نشان می‌دهد که قبلاً به آن داده‌اید، در نتیجه مقدار این حافظه لزوماً برابر با موقعیت فعلی عملگر نیست. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۰ است.
۲	102	01	موقعیت عملگر	R	0-FULL	با خواندن این حافظه می‌توانید به موقعیت کنونی و لحظه‌ای عملگر دست یابید. مقدار این حافظه می‌تواند از ۰ تا عدد فول باشد.
۳	103	02	مقدار موقعیت	R	50-4000	در این حافظه مقدار موقعیت قرار دارد. برای کالیبراسیون عملگر می‌توانید از این عدد استفاده کنید.
۴	104	03	مقدار اینکدر	R	0-4600	در این حافظه تعداد پالس اینکدر از موقعیتی که عملگر کاملاً باز یا بسته بوده تا موقعیت کنونی قرار گرفته است. جهت اطلاع از موقعیت فوق دقیق عملگر از این حافظه طبق فرمول زیر استفاده می‌شود: $\text{موقعیت فعلی (\%)} = \frac{\text{عدد حافظه 03}}{\text{عدد حافظه 07}} * 100$
۵	111	04	حد پایین	R/W	50-4000	برای کالیبره کردن حد پایین (حد صفر) از این حافظه استفاده می‌شود. باید توجه نمود ورودی این حافظه از نوع مقدار موقعیت است. پس از قرار دادن شیر در موقعیت بسته مورد نظر، می‌بایست مقدار موقعیت در این حافظه قرار گیرد.
۶	112	05	حد بالا	R/W	40-4000	جهت کالیبره کردن حد بالا (حد حداکثر) از این حافظه استفاده می‌شود. باید توجه نمود ورودی این حافظه از نوع مقدار موقعیت است. پس از قرار دادن شیر در موقعیت باز مورد نظر، می‌بایست مقدار موقعیت در این حافظه قرار گیرد.
۷	113	06	اختلاف حد بالا و پایین	R	10-3950	اختلاف حد بالا و پایین در این حافظه قرار دارد. این عدد از نوع مقدار موقعیت است.

تعداد پالسی که در هر سیکل کامل کاری، اینکدر داخلی عملگر می‌بایست بشمارد، در این حافظه قرار می‌گیرد تا از کارکرد عملگر در هر سیکل کاری اطمینان حاصل شود.	0-4600	R	مقدار حداکثر پالس مجاز اینکدر در هر سیکل	07	105	۸
در این حافظه می‌توان واحد اندازه‌گیری موقعیت عملگر را وارد نمود، به عنوان مثال اگر بخواهید عملگر موقعیت را بر حسب درجه محاسبه کند (موقعی که عملگر بر روی شیر ربع‌گرد نصب است)، عدد این حافظه را می‌بایست ۹۰ گذاشت. بدین ترتیب عملگر یک سیکل کامل کاری خود را بین ۹۰ قسمت تقسیم می‌کند و موقعیت برحسب ۰ تا ۹۰ درجه محاسبه می‌شود. بدین ترتیب اگر عدد این حافظه ۱۰۰ قرار گیرد، سیکل کاری برحسب درصد محاسبه می‌شود. به صورت پیش‌فرض عدد این حافظه ۱۰۰ و حداکثر مقدار قابل تنظیم نیز عدد ۱۰۰۰ است.	0-1000	R/W	واحد اندازه‌گیری موقعیت عملگر (FULL)	08	121	۹
بدیهی‌ست هر چه این عدد بزرگ‌تر باشد، سیکل کاری به عدد بزرگ‌تری تقسیم شده و دقت کاری عملگر افزایش می‌یابد؛ مثلاً زمانی که عدد این حافظه ۱۰۰۰ باشد می‌توانید موقعیت عملگر را با دقت ۱/۰ درصد تنظیم نمایید. باید توجه نمود دقت کاری لزوماً صحت عملکرد را در پی ندارد و صحت عملکرد عملگر به عواملی مانند لقی کوپلینگ، دقت موقعیت داخلی و... بستگی دارد.						
با این حافظه می‌توانید میزان لقی کوپلینگ بین عملگر و شیر را مشخص نمایید. واحد اندازه‌گیری ورودی این حافظه برحسب عدد FULL است؛ به عنوان مثال اگر عملگر بر حسب درصد تنظیم شده باشد و کوپلینگ ۲ درصد لقی داشته باشد، با قرار دادن عدد ۲ در این حافظه، عملگر با توجه به ۲ درصد لقی، در موقعیت مورد نظر قرار می‌گیرد. زمانی که صحت عملکرد عملگر برای شما مهم باشد، با قرار دادن عددی مناسب در این حافظه، تا حدودی می‌توان به صحت عملکرد مورد نظر دست یافت. حداکثر مقدار ورودی این حافظه به میزان یک دهم عدد FULL است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه عدد ۰ است.	0-0.1*FULL	R/W	لقی شفت عملگر نسبت به شیر	09	401	۱۰
در این حافظه می‌توانید سرعت عملگر را تنظیم نمایید. ورودی این حافظه بر حسب درصد است. ۱۰۰ درصد به معنای حداکثر سرعت و ۰ درصد به معنای خاموش بودن موتور است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه عدد ۱۰۰ است.	0-100(%)	R/W	تنظیم سرعت عملگر	10	411	۱۱
در این حافظه سرعت لحظه‌ای عملگر بر حسب میلی‌ثانیه در دقیقه قرار می‌گیرد. این حافظه بصورت «فقط خواندنی» است.	0-32000 (mRPM)	R	سرعت فعلی عملگر	11	412	۱۲

در این حافظه حداقل سرعتی که عملگر به صورت لحظه‌ای در طول عمر خود به آن رسیده قرار می‌گیرد. معمولاً زمانی که به عملگر بار اضافی اعمال می‌شود، سرعت عملگر پایین می‌آید، در نتیجه در حداکثر باری که عملگر تجربه کند، حداقل سرعت مشخص می‌شود.	0-32000 (mRPM)	R	حداقل سرعت عملگر حین کار تا کنون	12	413	۱۳
در این حافظه مدت زمانی که عملگر روشن بوده است (نه لزوماً موتور روشن باشد) بر حسب تعداد روز مشخص می‌شود.	(day)	R	مدت زمان روشن بودن عملگر تا کنون	13	503	۱۴
در این حافظه تعداد دفعاتی که موتور عملگر شروع به کار کرده قرار گرفته است.	-	R	تعداد دفعاتی که تا کنون عملگر کار کرده	14	521	۱۵
در این حافظه مقدار ولتاژ لحظه‌ای ورودی عملگر بر حسب میلی ولت قابل خواندن است.	0-3000 (mV)	R	ولتاژ ورودی عملگر	15	201	۱۶
در این حافظه مقدار جریان لحظه‌ای موتور عملگر بر حسب میلی آمپر قرار گرفته است.	0-4600 (mA)	R	جریان کنونی موتور عملگر	16	211	۱۷
این حافظه کار کنترل ولتاژ عملگر را بر عهده دارد. در این حافظه می‌توانید حداکثر ولتاژ مجاز را مشخص نمایید. در صورتی که این ولتاژ ورودی از ولتاژ مشخص شده در این حافظه فراتر رود، عملگر پیام خطا صادر کرده و موتور عملگر در صورت روشن بودن خاموش می‌شود. این خطا از طریق خواندن حافظه شماره ۵۹ قابل خواندن است.	0-30000 (mV)	R/W	حداکثر ولتاژ مجاز ورودی	17	202	۱۸
این حافظه کار کنترل جریان موتور عملگر را بر عهده دارد. در این حافظه می‌توانید حداکثر جریان مجاز موتور را مشخص نمایید. در صورتی که این جریان موتور از جریان مشخص شده در این حافظه فراتر رود، عملگر پیام خطا صادر کرده و موتور عملگر در صورت روشن بودن خاموش می‌شود. این خطا از طریق خواندن حافظه شماره ۵۹ قابل خواندن است. از نحوه چشمک زدن LEDها و بوق زدن عملگر نیز می‌توان به وجود این خطا پی برد، به گونه‌ای که هر ۱ ثانیه یکبار هر دو LED و بوق عملگر روشن و خاموش می‌شود. همچنین سوییچ FAULT نیز فعال می‌شود.	600-4600 (mA)	R/W	حداکثر جریان کشی مجاز موتور	18	212	۱۹

در این حافظه حداکثر ولتاژ ورودی عملگر قرار گرفته است.	0-30000 (mV)	R	حداکثر ولتاژ ورودی تا کنون	19	203	۲۰
در این حافظه حداکثر جریانی که موتور عملگر کشیده قرار گرفته است.	600-4600 (mA)	R	حداکثر جریان کشی موتور تا کنون	20	213	۲۱
در این حافظه میانگین ولتاژ ورودی عملگر قرار گرفته است.	0-3000 (mV)	R	میانگین ولتاژ ورودی تا کنون	21	204	۲۲
در این حافظه میانگین جریانی که موتور عملگر کشیده قرار گرفته است.	600-4600 (mA)	R	میانگین جریان مصرفی موتور تا کنون	22	214	۲۳
در این حافظه دمای لحظه‌ای عملگر قابل خواندن است.	0-80 (C°)	R	دمای کنونی عملگر	23	221	۲۴
در این حافظه دمای لحظه‌ای عملگر قابل خواندن است.	0-120 (C°)	R	دمای کنونی عملگر	24	231	۲۵
این حافظه کار کنترل دما عملگر را بر عهده دارد. در این حافظه می‌توانید حداکثر دما داخلی عملگر را مشخص نمایید. در صورتی که دما از مقدار مشخص شده در این حافظه فراتر رود، عملگر پیام اخطار صادر می‌کند. این اخطار از طریق حافظه شماره ۵۹ قابل خواندن است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۷۰ است.	0-80 (C°)	R/W	حداکثر دمای مجاز موتور	25	222	۲۶
این حافظه کار کنترل دما موتور عملگر را بر عهده دارد. در این حافظه می‌توانید حداکثر دما موتور عملگر را مشخص نمایید. در صورتی که دما از مقدار مشخص شده در این حافظه فراتر رود، عملگر پیام اخطار صادر کرده و موتور عملگر در صورت روشن بودن خاموش می‌شود. این اخطار از طریق حافظه شماره ۵۹ قابل خواندن است. از نحوه چشمک زدن LEDها و بوق زدن عملگر نیز می‌توان به وجود این اخطار پی‌برد به گونه‌ای که هر ۱۰۰ میلی ثانیه یکبار هر دو LED و بوق عملگر روشن و خاموش می‌شود. همچنین تمپر سویچ نیز فعال می‌شود. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۷۰ است.	0-120 (C°)	R/W	حداکثر دمای مجاز موتور	26	232	۲۷

در این حافظه حداکثر دمای داخلی عملگر تا کنون قرار گرفته است.	0-80 (C°)	R	حداکثر دمای عملگر تا کنون	27	223	۲۸
در این حافظه حداکثر دمای موتور عملگر تا کنون قرار گرفته است.	0-120 (C°)	R	حداکثر دمای موتور تا کنون	28	233	۲۹
در این حافظه میانگین دمای داخلی عملگر تا کنون قرار گرفته است.	0-80 (C°)	R	میانگین دمای عملگر تا کنون	29	224	۳۰
در این حافظه میانگین دمای موتور عملگر تا کنون قرار گرفته است.	0-120 (C°)	R	میانگین دمای موتور تا کنون	30	234	۳۱
در این حافظه میانگین دمای موتور عملگر در حالت حرکت قرار گرفته است.	0-120 (C°)	R	میانگین دمای موتور هنگام کار تا کنون	31	235	۳۲
در این حافظه دمایی که عملگر پس از اخطار، دوباره شروع به کار می‌کند قرار گرفته است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۶۰ است.	0-120(C°)	R/W	دمای شروع به کار دوباره عملگر	32	236	۳۳
این حافظه جهت ایجاد حد در روشن شدن موتور است. با قرار دادن عدد در این حافظه، تا زمانی که تغییرات ورودی بیش از این عدد نشود، موتور شروع به کار نخواهد کرد. مقدار ورودی این تابع بین ۰ تا ۰/۱ عدد فول و واحد آن نیز بر حسب عدد فول است. به عنوان مثال اگر عدد فول ۱۰۰ باشد و در این حافظه عدد ۲ قرار گیرد، تا زمانی که تغییرات ورودی بیش از ۲ درصد نشود، موتور شروع به کار نخواهد کرد. این حافظه جهت جلوگیری از استارت-استاپ‌های متوالی در موتور، هنگامی که نویز یا تغییرات کوچکی به ورودی (مخصوصاً زمانی که ورودی آنالوگ باشد) اعمال می‌شود، قرار داده شده است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۱ است.	0-0.1FULL	R/W	حد شروع به کار عملگر	33	402	۳۴
جهت جلوگیری از خرابی موتور عملگر هنگامی که مشکل داخلی برای عملگر به وجود آید یا اگر به صورت مداوم و بیش از ۲۰ دقیقه از عملگر استفاده شود و موجب افزایش استهلاک عملگر می‌شود، این حافظه به کار می‌رود. به صورت پیش‌فرض مقدار این	0-1200 (Second)	R/W	حداکثر زمان روشن بودن مداوم موتور عملگر	34	421	۳۵

حافظه ۹۰۰ است. در صورتی که زمان روشن بودن موتور عملگر از عدد این حافظه فراتر رود عملگر پیغام اخطار صادر کرده و موتور عملگر خاموش می‌شود. این اخطار از طریق حافظه شماره ۵۹ قابل خواندن است. از نحوه‌ی چشمک زدن LEDها و بوق زدن عملگر نیز می‌توان به وجود این اخطار پی‌برد به گونه‌ای که هر ۱ ثانیه دو بار هر دو LED و بوق عملگر به فاصله زمانی ۵۰ میلی ثانیه روشن و خاموش می‌شود. همچنین سوییچ FAULT نیز فعال می‌گردد.						
جهت جلوگیری از خرابی موتور عملگر هنگامی که مشکل داخلی برای عملگر به وجود می‌آید و موجب شود عملگر در یک جهت بیش از زمان مجاز حرکت کند، این حافظه به کار می‌رود. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه برای مدل‌های مختلف متفاوت است. در صورتی که زمان روشن بودن موتور عملگر در یک جهت حرکتی، از عدد این حافظه فراتر رود، عملگر پیغام اخطار صادر کرده و موتور عملگر خاموش می‌شود. این اخطار از طریق حافظه شماره ۵۹ قابل خواندن است. از نحوه چشمک زدن LEDها و بوق زدن عملگر نیز می‌توان به وجود این اخطار پی‌برد، به گونه‌ای که هر ۱ ثانیه دوبار هر دو LED و بوق عملگر به فاصله زمانی ۵۰ میلی ثانیه روشن و خاموش می‌شود. همچنین سوییچ FAULT نیز فعال می‌گردد.	0-120 (Second)	R/W	حداکثر زمان حرکت عملگر در یک جهت	35	422	۳۶
در این حافظه بیشترین زمانی که تا به حال طول کشیده که عملگر در جهت پادساعت‌گرد حرکت کرده باشد، قرار گرفته است.	0-120 (Second)	R	حداکثر زمانی که تا کنون عملگر در جهت پادساعت‌گرد چرخیده	36	511	۳۷
در این حافظه بیشترین زمانی که تا به حال طول کشیده که عملگر در جهت ساعت‌گرد حرکت کرده باشد، قرار گرفته است.	0-120 (Second)	R	حداکثر زمانی که تا کنون عملگر در جهت ساعت‌گرد چرخیده	37	512	۳۸
در این حافظه میانگین زمانی که تا به حال طول کشیده که عملگر در جهت پادساعت‌گرد حرکت کرده باشد، قرار گرفته است.	0-120 (Second)	R	میانگین زمانی که تا کنون عملگر در جهت پادساعت‌گرد چرخیده	39	513	۳۹
در این حافظه میانگین زمانی که تا به حال طول کشیده که عملگر در جهت ساعت‌گرد حرکت کرده باشد، قرار گرفته است.	0-120 (Second)	R	میانگین زمانی که تا کنون عملگر	39	514	۴۰

			در جهت ساعت گرد چرخیده			
در این حافظه می‌توانید مقدار مد نظر برای فعال شدن لیمیت سویچ بسته را تنظیم کنید. هنگامی که موقعیت عملگر از عدد این حافظه کمتر شود، این سویچ فعال می‌شود. واحد مقدار دهی به این حافظه بر حسب عدد فول است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۱ است.	0-FULL	R/W	مقدار لیمیت سویچ بسته	40	311	۴۱
در این حافظه می‌توانید مقدار مد نظر برای فعال شدن لیمیت سویچ باز را تنظیم کنید. هنگامی که موقعیت عملگر از عدد این حافظه بزرگتر شود، این سویچ فعال می‌شود. واحد مقدار دهی به این حافظه بر حسب عدد فول است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۹۹ است.	0-FULL	R/W	مقدار لیمیت سویچ باز	41	312	۴۲
در این حافظه می‌توانید مقدار مد نظر برای غیر فعال شدن لیمیت سویچ بسته را تنظیم کنید. هنگامی که موقعیت عملگر از مجموع عدد این حافظه و حافظه ۴۰ بزرگتر شود، این سویچ غیرفعال می‌شود. واحد مقدار دهی به این حافظه بر حسب عدد فول است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۲ است. بدین ترتیب با در نظر گرفت عدد ۱ در حافظه شماره ۴۰ و عدد ۲ در حافظه شماره ۴۲، هنگامی که موقعیت عملگر به ۱ درصد برسد، لیمیت سویچ بسته فعال شده و هنگامی که موقعیت عملگر از ۳ درصد بزرگتر شود، این سویچ غیر فعال می‌شود.	0-FULL	R/W	حد قطع شدن لیمیت سویچ بسته	42	313	۴۳
در این حافظه می‌توانید مقدار مد نظر برای غیر فعال شدن لیمیت سویچ باز را تنظیم کنید. هنگامی که موقعیت عملگر از حافظه ۴۱ منهای ۴۳ کوچکتر شود، این سویچ غیرفعال می‌شود. واحد مقدار دهی به این حافظه بر حسب عدد فول است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۲ است. بدین ترتیب با در نظر گرفت عدد ۹۹ در حافظه شماره ۴۱ و عدد ۲ در حافظه شماره ۴۳، هنگامی که موقعیت عملگر به ۹۹ درصد برسد، لیمیت سویچ باز فعال شده و هنگامی که موقعیت عملگر از ۹۷ درصد کمتر شود، این سویچ غیر فعال می‌شود.	0-FULL	R/W	حد قطع شدن لیمیت سویچ باز	43	314	۴۴
با این حافظه می‌توانید لیمیت سویچ‌ها را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش‌فرض لیمیت سویچ‌ها در حالت فعال بوده و هنگامی که سویچی پیش‌آید، خروجی این سویچ از طریق ترمینال‌ها در دسترس قرار می‌گیرد.	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن لیمیت سویچ‌ها	44	315	۴۵

با این حافظه می‌توانید تمپر سوییچ را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش‌فرض تمپر سوییچ در حالت فعال بوده و هنگامی که سوییچی پیش‌آید، خروجی این سوییچ از طریق ترمینال‌ها در دسترس قرار می‌گیرد.	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن لیمیت تمپر سوییچ	45	321	۴۶
با این حافظه می‌توانید ترک سوییچ را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش‌فرض ترک سوییچ در حالت فعال بوده و هنگامی که سوییچی پیش‌آید، خروجی این سوییچ از طریق ترمینال‌ها در دسترس قرار می‌گیرد.	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن ترک سوییچ	46	322	۴۷
این حافظه کار کنترل گشتاور خروجی عملگر را بر عهده دارد. در این حافظه می‌توانید حداکثر گشتاور مجاز خروجی عملگر را مشخص نمایید. در صورتی که این گشتاور از گشتاور مشخص شده در این حافظه فراتر رود، عملگر پیام‌اخطار صادر کرده و موتور عملگر در صورت روشن بودن خاموش می‌شود. این اخطار از طریق حافظه شماره ۵۹ قابل خواندن است. از نحوه چشمک زدن LEDها و بوق زدن عملگر نیز می‌توان به وجود این اخطار پی‌برد، به گونه‌ای که هر ۲ ثانیه یکبار هر دو LED و بوق عملگر روشن و خاموش می‌شود. همچنین ترک سوییچ نیز فعال می‌گردد.	0-2700 (N.m)	R/W	حداکثر گشتاور مجاز خروجی	47	251	۴۸
در این حافظه حداکثر گشتاور خروجی عملگر قرار گرفته است.	0-2700 (N.m)	R	حداکثر گشتاور خروجی تا به حال	48	252	۴۹
در این حافظه گشتاوری خروجی فعلی عملگر قرار گرفته است.	0-2700 (N.m)	R	گشتاور خروجی فعلی	49	253	۵۰
در صورتی که عملگر را با آپشن ورودی ۲۰-۴ میلی آمپر خریداری کرده باشید، در این حافظه می‌توانید مقدار ورودی آنالوگ را بر حسب درصد مشاهده نمایید.	0-100%	R	مقدار ورودی آنالوگ (۲۰-۴ mA)	50	331	۵۱
این حافظه جهت تست خروجی آنالوگ است و می‌توانید با قرار دادن اعدادی بین ۴۰۰ تا ۲۰۰۰ در این حافظه، مقدار خروجی آنالوگ را مشخص نمایید تا از صحت عملکرد آن مطمئن شوید (برای جلوگیری از وارد شدن اعداد اعشاری، اعداد می‌بایست در ۱۰۰ ضرب شود تا با دقت ۱ صدم بتوان به این حافظه مقدار داد). با قرار دادن عدد ۰ در این حافظه خروجی آنالوگ از حالت دستی خارج شده و مقدار موقعیت عملگر را به خود می‌گیرد.	0-2000 (CA)	R/W	مقدار خروجی آنالوگ (۲۰-۴ mA)	51	301	۵۲

<p>در این حافظه مدل عملگرها قرار گرفته است:</p> <p>7:AP007a 10:AM010a 14:AP014a 28:AP028a 40:AM050a 100:AP100a 120:AM120a 250:AP250a 500:AP500</p>	-	R	دریافت مدل عملگر	52	541	۵۳
<p>در این حافظه نحوه ارتباط با عملگر از نظر مدل ارتباطی که در ترمینالها در دسترس است، قرار گرفته است:</p> <p>۱. ارتباط از طریق less or more (on/off) ۲. ارتباط از طریق Modbus ۳. ارتباط از طریق analog (4-20mA) ۴. ارتباط از طریق less or more و Modbus ۵. ارتباط از طریق less or more و analog ۶. ارتباط از طریق Modbus و analog ۷. ارتباط از طریق سه روش ۸. ارتباط از طریق ۱۰-۰ ولت ۹. ارتباط از طریق less or more و ۱۰-۰ ولت ۱۰. ارتباط از طریق Modbus و ۱۰-۰ ولت ۱۱. ارتباط از طریق Modbus و less or more و ۱۰-۰ ولت ۱۲. مد کاری تایمر ۱۳. ارتباط از طریق less or more و مد کاری تایمر ۱۴. ارتباط از طریق Modbus و مد کاری تایمر ۱۵. ارتباط از طریق less or more و Modbus و مدکاری تایمر</p>	1-7	R/W	تنظیم نوع ارتباط (فرمان پذیری) با عملگر	53	361	۵۴
<p>در این حافظه ID Modbus عملگر قرار گرفته که به صورت پیش فرض عدد ۱ است.</p>	0-255	R/W	ID	54	431	۵۵

در این حافظه نرخ سرعت تبادل اطلاعات (BaudRate) قرار گرفته است. این حافظه تنها مقادیر خاصی را می‌پذیرد: ۱۲۰۰، ۲۴۰۰، ۴۸۰۰، ۹۶۰۰، ۱۹۲۰۰، ۳۸۴۰۰، ۵۶۸۰۰ به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه عدد ۹۶۰۰ است.	1200-57600 (Bits/s)	R/W	BaudRate	55	432	۵۶
مقادیر این حافظه می‌تواند شامل ۰ به معنای none parity (بدون پریتی) و ۱ به معنی even parity (پریتی زوج) و ۲ به معنی odd parity (پریتی فرد) است. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه عدد ۰ است.	0-2	R/W	Parity	56	433	۵۷
مقادیر این حافظه می‌تواند شامل ۰ به معنای Stop Bits=1 و ۱ به معنای Stop Bits=1 است. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه عدد ۰ است.	0-1	R/W	StopBits	57	434	۵۸
در این حافظه می‌توانید خروجی آنالوگ را فعال و یا غیر فعال نمایید. ۰ به معنی غیر فعال و ۱ به معنی فعال است.	0-1	R/W	فعال و غیر فعال کردن خروجی آنالوگ (۴-۲۰ mA)	58	302	۵۹
در صورت پیش آمدن خطاری برای عملگر، می‌توان با خواندن این حافظه به نوع خطار دست یافت. در صورتی که عدد این حافظه ۰ باشد یعنی خطاری وجود ندارد، در غیر این صورت: <ol style="list-style-type: none"> ۱. خطار جریان کشی بیش از حد مجاز ادوات داخلی عملگر ۲. جریان کشی بیش از حد مجاز موتور عملگر ۳. افزایش بیش از حد مجاز دمای عملگر ۴. افزایش بیش از حد مجاز دمای موتور عملگر ۵. خطار بسته شدن کامل عملگر ۶. خطار باز شدن کامل عملگر ۷. خطار چرخش عملگر در یک جهت بیش از زمان مجاز ۸. خطار روشن بودن موتور عملگر بیش از زمان مجاز ۹. خطار گشتاور خروجی بیش از حد مجاز ۱۰. خطار خرابی پتانسیومتر ۱۱. خطار روشن بودن موتور عملگر بیش از حد اینکدر 	0-9	R	خواندن خطار عملگر	59	531	۶۰
با قرار دادن عدد ۱ در این حافظه می‌توانید خطارهای به‌وجود آمده برای عملگر را پاک کنید.	0-1	W	حذف خطار از حافظه عملگر	60	532	۶۱

با قرار دادن عددی مناسب در این حافظه می‌توان خروجی آنالوگ را کالیبره نمود. عدد این حافظه به صورت پیش‌فرض ۳۳۰۰ است. این عدد با ماکزیمم خروجی آنالوگ رابطه مستقیم دارد و به صورت پیش‌فرض ماکزیمم خروجی آنالوگ ۲۰ میلی آمپر است.	0-4096	R/W	افست خروجی آنالوگ (۴-۲۰ mA)	61	303	۶۲
با قرار دادن عددی مناسب در این حافظه می‌توان ورودی آنالوگ را کالیبره نمود. عدد این حافظه به صورت پیش‌فرض ۵۸۰ است. این عدد با حداقل ورودی آنالوگ رابطه مستقیم دارد و به صورت پیش‌فرض حداقل ورودی آنالوگ ۴ میلی آمپر در نظر گرفته شده است.	500-4096	R/W	افست حد پایین ورودی آنالوگ (۴-۲۰ mA)	62	332	۶۳
با قرار دادن عددی مناسب در این حافظه می‌توان ورودی آنالوگ را کالیبره نمود. عدد این حافظه به صورت پیش‌فرض ۳۱۳۰ است. این عدد با حداکثر ورودی آنالوگ رابطه مستقیم دارد و به صورت پیش‌فرض حداکثر ورودی آنالوگ ۲۰ میلی آمپر در نظر گرفته شده است.	500-4096	R/W	افست حد بالا ورودی آنالوگ (۴-۲۰ mA)	63	333	۶۴
در این حافظه می‌توان با قرار دادن عددی مناسب، سنسور دمای عملگر را کالیبره نمود. به صورت پیش‌فرض عدد این حافظه ۱۳۳ است.	132-152	R/W	افست سنسور دما عملگر	64	226	۶۵
در این حافظه می‌توانید بدون در نظر گرفتن حد کالیبره شده عملگر، به عملگر فرمان حرکت در جهت پادساعت‌گرد را بدهید. بدین گونه که تعداد پالس مورد نظر که اینکدر باید بشمارد را به این حافظه می‌دهید و عملگر به تعداد همان پالس شروع به حرکت می‌کند. کاربرد این حافظه زمانی مشخص می‌شود که بخواهید عملگر را کالیبره نمایید.	0-4600	W	حرکت در جهت پادساعت‌گرد	65	114	۶۶
در این حافظه می‌توانید بدون در نظر گرفتن حد کالیبره شده عملگر، به عملگر فرمان حرکت در جهت ساعت‌گرد را بدهید. بدین گونه که تعداد پالس مد نظر که اینکدر باید بشمارد را به این حافظه می‌دهید و عملگر به تعداد همان پالس شروع به حرکت می‌کند. کاربرد این حافظه زمانی مشخص می‌شود که بخواهید عملگر را کالیبره نمایید.	0-4600	W	حرکت در جهت ساعت‌گرد	66	115	۶۷
با قرار دادن عدد ۱ در این حافظه، عملگر مقدار عددی موقعیت را به عنوان حد پایین ذخیره می‌کند و از این پس حد پایین در این موقعیت به حساب می‌آید.	1	W	ذخیره کردن عدد موقعیت به عنوان حد پایین	67	116	۶۸
با قرار دادن عدد ۱ در این حافظه، عملگر مقدار عددی موقعیت را به عنوان حد بالا ذخیره می‌کند و از این پس حد بالا در این موقعیت به حساب می‌آید.	1	W	ذخیره کردن عدد موقعیت به عنوان حد بالا	68	117	۶۹

در حالت پیش فرض هنگامی که ورودی عملگر از نوع mA ۲۰-۴ باشد، ۴ میلی آمپر به منزله ۰ درصد و ۲۰ میلی آمپر به منزله ۱۰۰ درصد است. با قرار دادن عدد ۱ در این حافظه، عملگر معکوس ورودی را در نظر می‌گیرد و با اعمال ۴ میلی آمپر عملگر به موقعیت ۱۰۰ درصد و با اعمال ۲۰ میلی آمپر عملگر به موقعیت ۰ درصد می‌رود.	0-1	R/W	معکوس کردن ورودی آنالوگ (۴-۲۰ mA)	69	334	۷۰
در حالت پیش فرض هنگامی که خروجی mA ۲۰-۴ عملگر فعال باشد، ۴ میلی آمپر به منزله ۰ درصد و ۲۰ میلی آمپر به منزله ۱۰۰ درصد است، با قرار دادن عدد ۱ در این حافظه عملگر خروجی mA ۲۰-۴ را معکوس کرده و ۴ میلی آمپر به منظور موقعیت ۱۰۰ درصد و ۲۰ میلی آمپر به منظور موقعیت ۰ درصد است.	0-1	R/W	معکوس کردن خروجی آنالوگ (۴-۲۰ mA)	70	304	۷۱
دسترسی به این حافظه تنها در اختیار شرکت تولیدکننده بوده و کاربر تنها می‌تواند این حافظه را بخواند. در صورت ۰ بودن این حافظه قفل مدباس باز بوده و در صورت ۱ بودن قفل مدباس فعال است. در صورت فعال بودن این قفل، حافظه‌های شماره ۵۵،۵۴،۵۳،۴۷،۴۳،۴۲،۳۵،۳۴،۳۳،۳۲،۲۶،۲۵،۱۸،۱۷ ۵۶،۵۷،۵۸،۶۴،۶۹،۷۰،۷۲،۷۳،۷۴،۷۵،۷۶،۷۷،۷۸،۸۶،۸۷ از دسترس کاربر خارج است و صرفاً قابل خواندن هستند.	0-1	R	قفل مدباس	71	441	۷۲
در صورتی که داخل حافظه شماره ۷۱ عدد ۱ باشد (مدباس قفل باشد) با قرار دادن رمز در این حافظه می‌توان قفل مدباس را باز نمود. رمز مدباس را می‌بایست هنگام خرید از شرکت دریافت نمایید.	0-9999	W	رمز مدباس	72	442	۷۳
پس از باز کردن قفل مدباس می‌توان رمز آن را از طریق این حافظه تغییر داد. به این صورت که ابتدا قفل را باز کرده (قرار دادن رمز اولیه در حافظه ۷۲) و سپس رمز جدید را در این حافظه قرار دهید و پس از آن رمز قبلی به رمز جدید تغییر پیدا خواهد کرد.	0-9999	W	تغییر رمز مدباس	73	443	۷۴
با این حافظه شما می‌توانید سنسور اینکدر را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش فرض اینکدر در حالت فعال است. در عملگرها، اینکدر وظیفه سنجش سرعت، سنجش گشتاور خروجی، محافظت از پتانسیومتر موقعیت یاب و... را برعهده دارد.	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن سنسور اینکدر	74	414	۷۵
با این حافظه شما می‌توانید سنسور دمای عملگر را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش فرض سنسور دمای عملگر در حالت فعال است.	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن سنسور دمای عملگر	75	225	۷۶
با این حافظه شما می‌توانید سنسور دمای موتور عملگر را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش فرض سنسور دمای موتور عملگر در حالت فعال است.	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن سنسور دمای موتور عملگر	76	237	۷۷

با این حافظه شما می‌توانید سنسور ولتاژ عملگر را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش‌فرض سنسور ولتاژ عملگر در حالت فعال است.	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن سنسور ولتاژ عملگر	77	205	۷۸
با این حافظه شما می‌توانید سنسور جریان عملگر را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش‌فرض سنسور جریان عملگر در حالت فعال است.	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن سنسور جریان موتور عملگر	78	215	۷۹
در این حافظه عدد ثانیه شمار، مدت زمانی که عملگر روشن بوده قرار گرفته است و با رسیدن به عدد ۳۶۰۰ این حافظه ۰ شده و به عدد حافظه ساعت شمار (حافظه ۸۰) ۱ واحد اضافه می‌شود.	0-3600	R	ثانیه شمار روشن بودن عملگر	79	501	۸۰
در این حافظه عدد ساعت شمار، مدت زمانی که عملگر تا کنون روشن بوده قرار گرفته است و با رسیدن به عدد ۲۴ این حافظه ۰ شده و عدد حافظه روز شمار (حافظه ۱۳) ۱ واحد اضافه می‌شود.	0-24	R	ساعت شمار روشن بودن عملگر	80	502	۸۱
در این حافظه عدد ثانیه شمار مدت زمانی که موتور عملگر روشن بوده قرار گرفته است و با رسیدن به عدد ۳۶۰۰ این حافظه ۰ شده و به عدد حافظه ساعت شمار موتور (حافظه ۸۲) ۱ واحد اضافه می‌شود.	0-3600	R	ثانیه شمار روشن بودن موتور	81	504	۸۲
در این حافظه عدد ساعت شمار مدت زمانی که موتور عملگر تا کنون روشن بوده قرار گرفته است و با رسیدن به عدد ۲۴ این حافظه ۰ شده و عدد حافظه روز شمار موتور (حافظه ۸۳) ۱ واحد اضافه می‌شود.	0-24	R	ساعت شمار روشن بودن موتور	82	505	۸۳
در این حافظه مدت زمانی که عملگر روشن بوده است (نه لزوماً موتور روشن باشد) بر حسب تعداد روز مشخص می‌شود.	(day)	R	مدت زمانی که موتور عملگر تا کنون روشن بوده	83	506	۸۴
در صورتی که عملگر را با آپشن ورودی ۱۰-۰ ولت خریداری کرده باشید، در این حافظه می‌توانید مقدار ورودی ولتاژ را بر حسب درصد مشاهده نمایید.	0-100%	R	مقدار ورودی ۱۰-۰ ولت	84	341	۸۵
با قرار دادن عددی مناسب در این حافظه می‌توان ورودی آنالوگ را کالیبره نمود. عدد این حافظه به صورت پیش‌فرض ۲۷۴۰ است.	2000-3500	R/W	افست ورودی ولتاژ ۱۰-۰ ولت	85	342	۸۶
در حالت پیش‌فرض هنگامی که ورودی عملگر از نوع ۱۰-۰ ولت باشد، ۰ ولت به منزله ۰ درصد و ۱۰ ولت به منزله ۱۰۰ درصد است، با قرار دادن عدد ۱ در این حافظه عملگر	0-1	R/W	معکوس کردن ورودی ولتاژ	86	343	۸۷

معکوس ورودی را در نظر می‌گیرد و با اعمال ۰ ولت عملگر به موقعیت ۱۰۰ درصد و با اعمال ۱۰ ولت عملگر به موقعیت ۰ درصد می‌رود.						
در این حافظه دمای لحظه‌ای گیربکس عملگر قابل مشاهده است (این آپشن تنها در عملگرهای مولتی‌ترن وجود دارد).	0-120 (C°)	R	دما کنونی گیربکس عملگر	87	241	۸۸
این حافظه کار کنترل دمای گیربکس عملگر را بر عهده دارد. در این حافظه می‌توانید حداکثر دمای گیربکس عملگر را مشخص نمایید. در صورتی که دما از مقدار مشخص شده در این حافظه فراتر رود، عملگر پیام اخطار صادر کرده و موتور عملگر در صورت روشن بودن خاموش می‌شود. این اخطار از طریق حافظه شماره ۵۹ قابل خواندن است. از نحوه چشمک زدن LEDها و بوق زدن عملگر نیز می‌توان به وجود این اخطار پی برد به گونه‌ای که هر ۱۰۰ میلی ثانیه یک بار هر دو LED و بوق عملگر روشن و خاموش می‌شود. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۷۰ است (این آپشن تنها در عملگرهای مولتی‌ترن وجود دارد).	0-120 (C°)	R/W	حداکثر دما مجاز گیربکس	88	242	۸۹
در این حافظه حداکثر دمای گیربکس عملگر تا کنون قرار گرفته است (این آپشن تنها در عملگرهای مولتی‌ترن وجود دارد).	0-120 (C°)	R	حداکثر دما گیربکس تا کنون	89	243	۹۰
در این حافظه میانگین دمای گیربکس عملگر تا کنون قرار گرفته است (این آپشن تنها در عملگرهای مولتی‌ترن وجود دارد).	0-120 (C°)	R	میانگین دما گیربکس تا کنون	90	244	۹۱
در این حافظه میانگین دمای گیربکس عملگر در حالت حرکت قرار گرفته است (این آپشن تنها در عملگرهای مولتی‌ترن وجود دارد).	0-120 (C°)	R	میانگین دما گیربکس هنگام کار تا کنون	91	245	۹۲
در این حافظه دمایی که عملگر پس از اخطار، دوباره شروع به کار می‌کند قرار گرفته است. به صورت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۶۰ است (این آپشن تنها در عملگرهای مولتی‌ترن وجود دارد).	0-120 (C°)	R/W	دما گیربکس جهت شروع به کار دوباره عملگر	92	246	۹۳
با این حافظه می‌توانید سنسور دمای گیربکس عملگر را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش‌فرض سنسور دمای گیربکس بر روی عملگرهای مولتی‌ترن نصب بوده و این	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن سنسور دمای گیربکس عملگر	93	247	۹۴

حافظه در حالت فعال است (در عملگرهای پارت ترن (ربع گرد) این سنسور وجود ندارد).						
با این حافظه می‌توانید هیتر عملگر را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش فرض هیتر بر روی عملگرهای مولتی ترن نصب بوده و این حافظه در حالت فعال است (در عملگرهای پارت ترن (ربع گرد) این آپشن وجود ندارد).	0-1	R/W	فعال کردن هیتر	94	461	۹۵
در صورت ۱ بودن این حافظه هیتر عملگر روشن و در صورت ۰ بودن خاموش است.	0-1	R	موقعیت هیتر	95	462	۹۶
در این حافظه میانگین گشتاور وارد شده به عملگر قرار گرفته است.	0-2700	R	میانگین گشتاور	96	254	۹۷
در صورت ۱ بودن این حافظه، لیمیت سویچ بسته فعال است.	0-1	R	موقعیت لیمیت سویچ بسته	97	316	۹۸
در صورت ۱ بودن این حافظه، لیمیت سویچ باز فعال است.	0-1	R	موقعیت لیمیت سویچ باز	98	317	۹۹
در صورت ۱ بودن این حافظه، تمپر سویچ فعال است.	0-1	R	موقعیت تمپر سویچ	99	324	۱۰۰
در صورت ۱ بودن این حافظه، ترک سویچ فعال است.	0-1	R	موقعیت ترک سویچ	100	325	۱۰۱
در صورت ۱ بودن این حافظه، لیمیت سویچ بسته فعال است.	0-1	R	موقعیت سویچ FAULT	101	323	۱۰۲

با این حافظه می‌توانید سوئیچ FAULT را فعال و یا غیر فعال نمایید. عدد ۱ به معنای فعال شدن و عدد ۰ به معنای غیر فعال شدن است. به صورت پیش‌فرض سوئیچ FAULT در حالت فعال بوده و هنگامی که سوئیچی پیش‌آید، خروجی این سوئیچ از طریق ترمینال‌ها در دسترس قرار می‌گیرد.	0-1	R/W	فعال یا غیر فعال کردن سوئیچ FAULT	102	326	۱۰۳
در صورت ۱ بودن این حافظه، ورودی بستن (کنتاکتی که جهت بسته شدن عملگر به صورت ۰ و ۱ به عنوان ورودی در عملگرها تعبیه شده) فعال است.	0-1	R	موقعیت ورودی بستن (Closing Input)	103	351	۱۰۴
در صورت ۱ بودن این حافظه، ورودی باز کردن (کنتاکتی که جهت باز شدن عملگر به صورت ۰ و ۱ به عنوان ورودی در عملگرها تعبیه شده) فعال است.	0-1	R	موقعیت ورودی باز کردن (Opening Input)	104	352	۱۰۵
در این حافظه رمز منو قرار داده شده که به صورت پیش‌فرض ۱۲۳۴ است.	0-9999	R	خواندن رمز منو	105	451	۱۰۶
با وارد کردن عددی ۴ رقمی در این حافظه می‌توانید رمز منو را تغییر دهید.	0-9999	W	تغییر رمز منو	106	452	۱۰۷
در صورت ۲ بودن این حافظه، چراغ چک عملگر روشن بوده و نیاز به سرویس عملگر است. پس از سرویس عملگر می‌بایست عدد ۰ را در این حافظه قرار داد.	0-2	R/W	موقعیت چراغ چک	107	601	۱۰۸
در این حافظه می‌توانید دمای لازم برای روشن شدن هیتر عملگر را تغییر دهید. به صورت پیش‌فرض این دما ۵ درجه سانتی‌گراد است.	0-30	R/W	دمای روشن شدن هیتر	108	463	۱۰۹
در این حافظه می‌توانید دمای لازم برای خاموش شدن هیتر عملگر را تغییر دهید. به صورت پیش‌فرض این دما ۴۰ درجه سانتی‌گراد است.	0-60	R/W	دمای خاموش شدن هیتر	109	464	۱۱۰
در این حافظه مقادارهای بایت شماره سریال دستگاه قرار گرفته است. شماره سریال دستگاه عددی ۳۲ بیتی است، به همین دلیل این عدد دو قسمت گردیده و های بایت آن در این حافظه قرار گرفته است و می‌توان با ضرب این عدد در عدد ۶۵۵۳۶ و سپس جمع آن با مقدار حافظه ۱۱۱ به عدد واقعی سریال دستگاه رسید.	-	R	شماره سریال دستگاه	110	542	۱۱۱

در این حافظه مقدار لو بایت شماره سریال دستگاه قرا گرفته است.	-	R	شماره سریال دستگاه	111	543	۱۱۲
در این حافظه مقدارهای بایت شماره ساخت دستگاه قرار گرفته است. شماره ساخت دستگاه عددی ۳۲ بیتی است، به همین دلیل این عدد دو قسمت گردیده و های بایت آن در این حافظه قرار گرفته است و می‌توان با ضرب این عدد در عدد ۶۵۵۳۶ و سپس جمع آن با مقدار حافظه ۱۱۱ به عدد واقعی شماره ساخت دستگاه رسید.	-	R	شماره ساخت دستگاه	112	544	۱۱۳
در این حافظه مقدار لو بایت شماره ساخت دستگاه قرا گرفته است.	-	R	شماره ساخت دستگاه	113	545	۱۱۴
در این حافظه می‌توانید مشخص نمایید در صورتی که ورودی آنالوگ دستگاه قطع شود، عملگر در چه حالتی قرار گیرد: در صورتی که مقدار این حافظه ۰ باشد عملگر در موقعیت خود ثابت می‌ماند؛ در صورتی که مقدار این حافظه ۱ باشد عملگر شروع به بسته شدن می‌کند؛ در صورتی که مقدار این حافظه ۲ باشد عملگر شروع به باز شدن می‌کند. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۰ است.	0-2	R/W	موقعیت عملگر در صورت قطع سیگنال آنالوگ	114	335	۱۱۵
در این حافظه شما می‌توانید مشخص نمایید در صورتی که ورودی دیجیتال (ورودی های باز و بسته) دستگاه قطع گردید، عملگر در چه حالتی قرار گیرد: در صورتی که مقدار این حافظه ۰ باشد عملگر در موقعیت خود ثابت می‌ماند؛ در صورتی که مقدار این حافظه ۱ باشد عملگر شروع به بسته شدن می‌کند؛ در صورتی که مقدار این حافظه ۲ باشد عملگر شروع به باز شدن می‌کند. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۰ است.	0-2	R/W	موقعیت عملگر در حالت قطع سیگنال دیجیتال	115	353	۱۱۶
در صورتی که عدد ۱ در این حافظه قرار گیرد حالت Powersave فعال می‌شود و در این حالت نمایشگر عملگر خاموش شده و تنها در زمان تغییر موقعیت و یا فشار دادن کلید ENTER روشن می‌شود. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۰ است.	0-1	R/W	حالت Powersave	116	471	۱۱۷
با این پارامتر می‌توانید مشخص نمایید در صورت ریست شدن عملگر، تایمر چگونه عمل کند: ۰: در صورتی که در این حافظه عدد ۰ قرار گیرد، پس از هر بار ریست شدن عملگر، مقادیر تایمر ریست شده و دوباره باید تایمر را تنظیم نمود؛	0-2	R/W	مد کاری تایمر	117	701	۱۱۸

<p>۱: در صورتی که در این حافظه عدد ۱ قرار گیرد، پس از هر بار ریست شدن عملگر، زمان شمار تایمر ۰ شده و از ۰ دوباره تایمر شروع به شمردن می‌کند و طبق قبل عملگر باز و بست می‌شود؛</p> <p>۲: در صورتی که در این حافظه عدد ۲ قرار گیرد، پس از هر بار ریست شدن عملگر، تایمر طبق زمان بندی قبل به کار خود ادامه داده و زمان شمار آن نیز ریست نمی‌شود. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۲ است.</p>						
<p>این حافظه دفعات تکرار را مشخص می‌کند: اگر عدد ۰ در این حافظه قرار گیرد، عملگر بدون وقفه و تا بی نهایت طبق تایم مشخص شده باز و بست می‌شود. با قرار دادن هر عددی غیر از ۰، عملگر به همان تعداد دفعات تایمر را اجرا می‌کند. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۰ است.</p>	0-9999	R/W	دفعات تکرار	118	702	۱۱۹
<p>در این حافظه می‌توان مدت زمانی که باید عملگر باز بماند، مشخص نمود. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۶۰ است.</p>	0-9999	R/W	مدت زمان باز بودن	119	703	۱۲۰
<p>در این حافظه می‌توان مدت زمانی که باید عملگر بسته بماند، مشخص نمود. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۶۰ است.</p>	0-9999	R/W	مدت زمان بسته بودن	120	704	۱۲۱
<p>در این حافظه می‌توان واحد مدت زمان باز بودن را مشخص نمود. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۰ است. در صورتی که عدد ۰ در این حافظه قرار گیرد، تایمر باز بودن عملگر بر حسب ثانیه است (بدین ترتیب عددی که در حافظه ۱۱۹ قرار گرفته بر حسب ثانیه محاسبه می‌شود). در صورتی که عدد ۱ در این حافظه قرار بگیرد، تایمر باز بودن عملگر بر حسب دقیقه است (بدین ترتیب عددی که در حافظه ۱۱۹ قرار گرفته بر حسب دقیقه محاسبه می‌شود). در صورتی که عدد ۲ در این حافظه قرار گیرد، تایمر باز بودن عملگر بر حسب ساعت است (بدین ترتیب عددی که در حافظه ۱۱۹ قرار گرفته بر حسب ساعت محاسبه می‌شود). در صورتی که عدد ۳ در این حافظه قرار گیرد، تایمر باز بودن عملگر بر حسب روز است (بدین ترتیب عددی که در حافظه ۱۱۹ قرار گرفته بر حسب روز محاسبه می‌شود).</p>	0-3	R/W	واحد تایم باز بودن	121	705	۱۲۲

<p>در این حافظه می‌توان واحد مدت زمان بسته بودن را مشخص نمود. در حالت پیش‌فرض مقدار این حافظه ۰ است.</p> <p>در صورتی که عدد ۰ در این حافظه قرار گیرد، تایمر بسته بودن عملگر بر حسب ثانیه است (بدین ترتیب عددی که در حافظه ۱۲۰ قرار گرفته بر حسب ثانیه محاسبه می‌شود).</p> <p>در صورتی که عدد ۱ در این حافظه قرار گیرد، تایمر بسته بودن عملگر بر حسب دقیقه است (بدین ترتیب عددی که در حافظه ۱۲۰ قرار گرفته بر حسب دقیقه محاسبه می‌شود).</p> <p>در صورتی که عدد ۲ در این حافظه قرار گیرد، تایمر بسته بودن عملگر بر حسب ساعت است (بدین ترتیب عددی که در حافظه ۱۲۰ قرار گرفته بر حسب ساعت محاسبه می‌شود).</p> <p>در صورتی که عدد ۳ در این حافظه قرار گیرد، تایمر بسته بودن عملگر بر حسب روز است (بدین ترتیب عددی که در حافظه ۱۲۰ قرار گرفته بر حسب روز محاسبه می‌شود).</p>	0-3	R/W	واحد تایم بسته بودن	122	706	۱۲۳
<p>در این حافظه در صورتی که عملگر در حالت باز باشد، مدت زمانی که مانده تا عملگر در حالت باز بماند را برمی‌گرداند.</p>	0-9999	R	مدت زمان باقی‌مانده تا شیر در حالت باز باقی بماند	123	707	۱۲۴
<p>در این حافظه در صورتی که عملگر در حالت بسته باشد، مدت زمانی که مانده تا عملگر در حالت بسته بماند را برمی‌گرداند.</p>	0-9999	R	مدت زمان باقی‌مانده تا شیر در حالت بسته باقی بماند	124	708	۱۲۵

نکات مهم:

- آدرس اولیه تمام عملگرها ۰۱ است و در صورت نیاز یا شبکه کردن چند عملگر می‌بایست آن را با توجه به جدول بالا تغییر داد.
- Rate Baud ارتباط با سریال به صورت پیش فرض ۹۶۰۰ است و در صورت نیاز می‌توان آن را با توجه به جدول بالا تغییر داد.
- Bits Stop در راه‌اندازی اولیه ۰ بوده و در صورت نیاز می‌توان آن را با توجه به جدول بالا تغییر داد.
- در نوع ارتباط، R به معنای فقط خواندنی و W به معنای فقط نوشتنی و R/W به معنای هم خواندنی هم نوشتنی است.
- جهت جلوگیری از ایجاد نویز در ارتباط با عملگر حداکثر طول سیم نباید از ۱۰۰۰ متر بیشتر شود. برای طول‌های بیشتر سیم می‌بایست موضوع را با شرکت در میان بگذارید.
- جهت خواندن از حافظه از Function 03 و جهت نوشت بر روی حافظه از Function 06 استفاده می‌شود.
- پروتکل مدباس از نوع RTU است.

روش تغییر پارامترها:

Address	Function	Data	CRC
Unit	Write Word	Address of the word New value of the word	CRC16

Address	Function	Data	CRC
01	06	00h 04h 00h 02h	CRC16

در این نمونه با ارسال این کد ابتدا عملگر با آیدی ۰۱ انتخاب شده و آدرس حافظه‌ی ۰۴ آن که همان حد پایین عملگر است مقدار ۰۲ را به خود می‌گیرد.